

--	--	--	--	--	--	--	--

1 [選択] 次の中から 1 つを選び、その定義を述べなさい。(6 点)

- (a) ベクトルの内積
- (b) 空間ベクトルの外積
- (c) 原点 O 、基底 $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ によって定まる平面の座標系において、「点 P の座標が (x, y) であること」
- (d) 直交行列

2 空間ベクトル $\vec{a} = (3, 1, -2)$, $\vec{b} = (1, 1, 2)$ について、次の各問に答えなさい。(各 5 点)

(1) \vec{a} と \vec{b} のなす角 θ を求めなさい。

(2) \vec{a} と \vec{b} の両方に直交するベクトルをひとつ求めなさい。

3 [選択] 次の 2 つの中から 1 つを選び、その間に答えなさい。

- (a) 方程式 $y = 2x^2 - 4x - 1$ で与えられる座標平面上の曲線を C とする。この座標系を

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

と変換(原点の平行移動)すると、 C の方程式は $Y = 2X^2$ になったとする。このとき、 a, b の値を求めなさい。(5 点)

- (b) 平面の基底 $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ と $\{\vec{f}_1, \vec{f}_2\}$ が関係式

$$\vec{f}_1 = \frac{1}{2}\vec{e}_1 + \frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_2, \quad \vec{f}_2 = -\frac{\sqrt{3}}{2}\vec{e}_1 + \frac{1}{2}\vec{e}_2$$

を満たすとする。 $\{O; \vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ -座標系での点 P の座標が $(1, 2)$ のとき、 $\{O; \vec{f}_1, \vec{f}_2\}$ -座標系での点 P の座標を求めなさい。(10 点)

学籍番号

--	--	--	--	--	--	--	--

点/40点

4 行列 $A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}$ とベクトル $\vec{d} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ に対して,

$$f(\vec{p}) = A\vec{p} + \vec{d}$$

で定まるアフィン変換 f について以下の問に答えなさい.

(1) $f(\vec{p}) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ となる点 \vec{p} を求めなさい. (6点)

(2) f の逆変換 f^{-1} を $f^{-1}(\vec{p}) = B\vec{p} + \vec{e}$ とおくと、行列 B とベクトル \vec{e} を求めなさい. (8点)

5 [選択] 次の3つの命題の中から1つ選んで証明しなさい.

(a) 行列 $R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ によって定義される線形変換

$f(\vec{p}) = R_\theta \vec{p}$ は原点を中心とする回転変換である. (8点)

(b) 直交行列 A によって定義される線形変換 $g(\vec{p}) = A\vec{p}$ は2点間の長さを保つ変換である. (8点)

(c) 任意の空間ベクトル \vec{a}, \vec{b} に対し、外積 $\vec{a} \times \vec{b}$ と \vec{a} は直交する. (5点)