

つまり,

$$x = a_1 + tv_1, \quad y = a_2 + tv_2$$

となる. この2式からパラメーター t を消去すると

$$v_2x - v_1y = a_1v_2 - a_2v_1$$

となる. つまり, 平面内の直線上の点 $P(x, y)$ は x, y に関する1次方程式として表される.

平面内の直線の方程式

平面内の直線上の点 $P(x, y)$ は

$$\alpha x + \beta y = \gamma \quad (\alpha, \beta, \gamma \text{ は定数})$$

を満たす.

例 2.3. 平面上の2点 $(1, 2)$, $(-3, 5)$ を通る直線を l とする. l 上の点を (x, y) とするとき, x と y が満たす方程式を求めなさい.

解. 例題 2.1 より, l 上の点は $(x, y) = (4t + 1, -3t + 2)$ と表すことができる. $x = 4t + 1$, $y = -3t + 2$ から t を消去すると $3x + 4y = 11$ を得る.

2.1.3 空間内の直線の方程式

平面内の直線の方程式が1次方程式 $\alpha x + \beta y = \gamma$ と表せることから, 空間内の直線も同様に1次方程式 $\alpha x + \beta y + \gamma z = \delta$ と表せると思うかもしれないが, この考えは間違いである.

点 $A(a_1, a_2, a_3)$ を通り, 方向ベクトルが $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ である直線上の点はパラメーター t を用いて $(a_1 + tv_1, a_2 + tv_2, a_3 + tv_3)$ と表すことができる. $(x, y, z) = (a_1 + tv_1, a_2 + tv_2, a_3 + tv_3)$ において, 3式 $x = a_1 + tv_1$, $y = a_2 + tv_2$, $z = a_3 + tv_3$ をそれぞれ形式的に $t = \dots$ と式変形すると

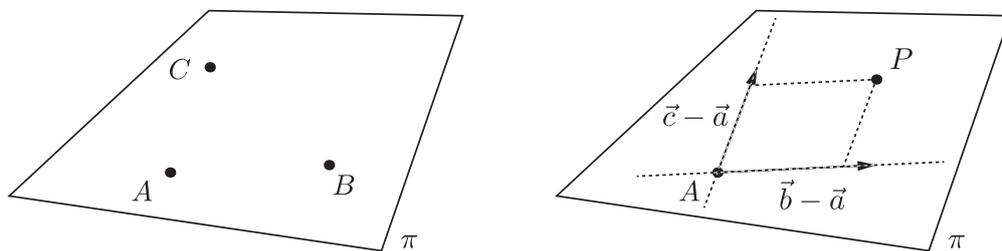
$$\frac{x - a_1}{v_1} = \frac{x - a_2}{v_2} = \frac{x - a_3}{v_3} \quad (= t) \quad (2.3)$$

となる. これが空間内の直線の方程式である. この式の意味は次々節で述べる.

2.2 空間内の平面

2.2.1 平面のパラメーター表示

異なる2つ点に対し, それらを通る直線がただ一つ定まるように, 空間内の3点 (ただし, 1直線上にはないとする) を決めると, それらを通る平面がただ一つ定まる (図 2.3 左).

図 2.3 3点 A, B, C を通る平面

空間内の3点 A, B, C を通る平面を π とおく. この平面上の点 P を A, B, C の座標を用いて表すことを考える. A を平面 π の原点, B, C を単位点と思うと, π に (斜行) 座標系が定まり, π 上の任意の点 P に対して座標 (t, s) が定まる (図 2.3 右). つまり, $\overrightarrow{AP} = t\overrightarrow{AB} + s\overrightarrow{AC}$ を満たす実数 (t, s) が定まる. 点 A, B, C, P の位置ベクトルをそれぞれ $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{p}$ とすると,

$$\vec{p} = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s(\vec{c} - \vec{a}) \quad (2.4)$$

となる. これを平面 π のパラメータ表示 (または媒介変数表示) といい, t, s をパラメータ (または媒介変数) という. (2.4) において, パラメータが t, s であることを明示する場合は, $\vec{p}(t, s) = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s(\vec{c} - \vec{a})$ と表記する. $\vec{p}(t, s)$ を位置ベクトルとする点を $P_{(t,s)}$ とすると, t, s が変化することによって $P_{(t,s)}$ は π 全体を動く. $0 \leq t, s \leq 1$ の範囲を動くとき, 線分 AB, AC を2辺とする平行四辺形を表す. また, $t, s > 0$ かつ $0 \leq t + s \leq 1$ の範囲を動くとき, 三角形 ABC を表す.

(2.4) において, $\vec{v} = \vec{b} - \vec{a}$, $\vec{u} = \vec{c} - \vec{a}$ は平面 π の基底となる. $\vec{p}(t, s) = \vec{a} + t\vec{v} + s\vec{u}$ で与えられる式は, 点 A を通り, $\{\vec{v}, \vec{u}\}$ を基底とする平面を表す (図 2.2).

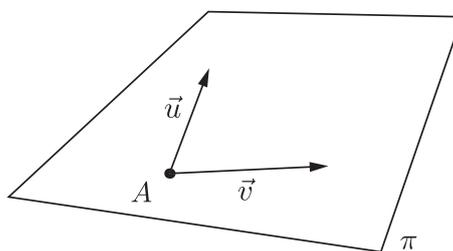


図 2.4 平面の基底

空間内の平面のパラメーター表示

(1) 3点 A, B, C を通る平面上の点 P は

$$\vec{p} = \vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a}) + s(\vec{c} - \vec{a})$$

(2) 点 A を通り, $\{\vec{v}, \vec{u}\}$ を基底とする平面上の点 P は

$$\vec{p} = \vec{a} + t\vec{v} + s\vec{u}$$

と表すことができる.

2.2.2 平面の方程式

前小節では, 点 A を通り, \vec{v}, \vec{u} を基底とする平面 π 上の点を P とすると, $\overrightarrow{AP} = t\vec{v} + s\vec{u}$ と書けることを述べた. これは, \vec{v} と \vec{u} の外積 $\vec{v} \times \vec{u}$ が \overrightarrow{AP} と直交することと同値である. つまり, $\vec{n} = \vec{v} \times \vec{u}$ とおくと, P が平面 π 上の点あるための必要十分条件は, P の位置ベクトル \vec{p} が

$$\langle \vec{p} - \vec{a}, \vec{n} \rangle = 0 \quad (2.5)$$

を満たすことである. このように平面と直交するベクトル \vec{n} を平面の法線ベクトルという.

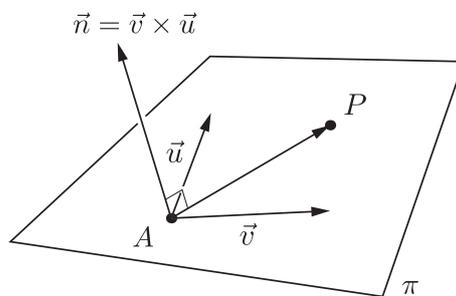


図 2.5 平面の法線ベクトル

では, (2.5) をベクトルの成分を用いて表してみよう. $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3)$, $\vec{n} = (\alpha, \beta, \gamma)$, $\vec{p} = (x, y, z)$ とすると,

$$\begin{aligned} 0 &= \langle \vec{p} - \vec{a}, \vec{n} \rangle \\ &= \alpha(x - a_1) + \beta(y - a_2) + \gamma(z - a_3) = 0 \\ &= \alpha x + \beta y + \gamma z - (\alpha a_1 + \beta a_2 + \gamma a_3) \end{aligned}$$

となる. $\alpha a_1 + \beta a_2 + \gamma a_3$ も定数だから, $\delta = \alpha a_1 + \beta a_2 + \gamma a_3$ とおくと,

$$\alpha x + \beta y + \gamma z = \delta \quad (2.6)$$

となる. これが平面の方程式である. x, y, z の係数が法線ベクトルの成分となっていることに注意せよ.

空間内の平面の方程式

(1) 点 A を通り, 法線ベクトルが \vec{n} の平面上の点 P は

$$\langle \vec{p} - \vec{a}, \vec{n} \rangle = 0$$

を満たす.

(2) x, y, z に関する 1 次方程式

$$\alpha x + \beta y + \gamma z = \delta$$

を満たす点 (x, y, z) は空間内の平面上の点である (法線ベクトルは (α, β, γ) と平行である).

例 2.4. 3 点 $(1, 2, 3)$, $(2, 1, 2)$, $(4, -4, -1)$ を通る平面を π とする. このとき, 次の間に答えなさい.

- (1) π のパラメータ表示を求めなさい.
- (2) π 上の点を (x, y, z) とするとき, x, y, z が満たす方程式を求めなさい.

解. (1) π の基底は

$$\begin{aligned}\vec{v} &= (2, 1, 2) - (1, 2, 3) = (1, -1, -1), \\ \vec{u} &= (4, -4, -1) - (1, 2, 3) = (3, -6, -4)\end{aligned}$$

である. したがって, π のパラメータ表示は

$$\begin{aligned}\vec{p}(t, s) &= (1, 2, 3) + t(1, -1, -1) + s(3, -6, -4) \\ &= \underline{(1 + t + 3s, 2 - t - 6s, 3 - t - 4s)}\end{aligned}\tag{2.7}$$

となる.

(2) π の法線ベクトルは $\vec{n} = \vec{v} \times \vec{u} = (-2, 1, -3)$ である. $\vec{p} = (x, y, z)$, $\vec{a} = (1, 2, 3)$ とおくと, π の方程式は

$$\begin{aligned}0 &= \langle \vec{p} - \vec{a}, \vec{n} \rangle \\ &= -2(x - 1) + (y - 2) + (-3)(z - 3) \\ &= -2x + y - 3z + 9,\end{aligned}$$

すなわち, $2x - y + 3z = 9$ である.

例 2.5. 原点を通る平面 $2x - y + 3z = 0$ を π' とする. 点 $(1, 2, 3)$ を通り, π と平行な (つまり, 法線ベクトルが同じ) 平面 π の方程式を求めなさい.

解. 平面 π の法線ベクトルの成分は $2x - y + 3z = 0$ の係数なので, $\vec{n} = (2, -1, 3)$ である. 求める平面は $(1, 2, 3)$ を通るので, 平面のベクトル方程式 2.5 より, $2(x - 1) - (y - 2) + 3(z - 3) = 0$, すなわち $2x - y + 3z = 9$ である.