

問題 3.1. 次の各行列が定める平面  $\mathbf{R}^2$  の線形変換による点  $(1, 2)$  の像 (点) を座標平面に図示なさい. (図は省略)  $\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  とおく.

$$(1) A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \quad A\mathbf{p} = 2\mathbf{p} \quad (2) B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad B\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$(3) C = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad C\mathbf{p} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad (4) R = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad R\mathbf{p} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(5) S = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad S\mathbf{p} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (6) T = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \quad T\mathbf{p} = 2\mathbf{p}^{*1}$$

問題 3.2. 次の各直線を行列  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & -3 \end{pmatrix}$  で線形変換したとき, どのような図形に変換されるか調べなさい

- (1) 点  $(2, 3)$  を通り, 方向ベクトルが  $\mathbf{v} = (-1, 2)$  の直線 (この直線は  $2x + y = 7$ ). 直線  $4x + 3y = -7$  に移る.
- (2) 直線  $y = 3x - 4$ . 直線  $11x + 7y = -4$  に移る.

問題 3.3. 次の各直線を行列  $\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & -4 \end{pmatrix}$  で線形変換したとき, どのような図形に変換されるか調べなさい.

- (1) 点  $(-2, -4)$  を通り, 方向ベクトルが  $\mathbf{v} = (1, 2)$  の直線 (この直線は  $y = 2x$ ). 直線  $y = 2x$  に移る (つまり, この線形変換は直線  $y = 2x$  を不変にする).
- (2) 2点  $(2, 1)$  と  $(6, 3)$  を通る直線. 原点  $(0, 0)$  に移る (直線が点につぶれてしまう).

問題 3.4. 次の各行列が定める平面  $\mathbf{R}^2$  の線形変換はどのような変換か.

$$(1) \text{単位行列 } E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{恒等変換}$$

$$(2) kE_2 = \begin{pmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix} \quad \text{相似拡大 } (k > 1 \text{ のとき}) \text{ または相似縮小 } (0 < k < 1 \text{ のとき}).$$

\*1  $\mathbf{p}$  は行列  $T$  の固有ベクトルである (固有値は 2).

(3)  $S_{x(k)} = \begin{pmatrix} k & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$   $x$  軸方向への拡大または縮小

(4)  $S_{y(k)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix}$   $x$  軸方向への拡大または縮小

(5)  $R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  原点を中心とする回転 (回転角は反時計回りに  $\theta$ )

問題 3.5. 行列  $A = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & -\frac{4}{5} \\ -\frac{4}{5} & -\frac{3}{5} \end{pmatrix}$  が定める線形変換を  $f$  とし, 点  $P = (-1, 3)$  とする.

このとき, 以下の問に答えなさい.

(1)  $f(P)$  の座標を答えなさい.  $(-3, -1)$

(2)  $P$  と  $f(P)$  の中点が直線  $y = -\frac{1}{2}x$  上にあることを示しなさい. 中点は  $(-2, 1)$

(3) 2 点  $P, f(P)$  を結ぶ直線が直線  $y = -\frac{1}{2}x$  と直交することを示しなさい.

$P$  と  $f(P)$  を結ぶ直線の傾きは  $\frac{3-(-1)}{-1-(-3)} = 2$  なので,  $y = -\frac{1}{2}x$  と直交する.

問題 3.6. 直線  $l : y = 2x$  に関する対称変換を  $f$  とし, 点  $P = (-1, 8)$  とする. 以下の手順で点  $P$  の  $f$  による像  $f(P)$  を求めなさい.

(1) 点  $P$  を通り,  $l$  に直交する直線  $l^\perp$  の方程式を求めなさい.  $y = -\frac{1}{2}x + \frac{15}{2}$

(2)  $l$  と  $l^\perp$  の交点  $Q$  の交点の座標を求めなさい.  $(3, 6)$

(3)  $Q$  が  $P$  と  $R$  の中点となるような  $l^\perp$  上の点  $R$  を求めなさい.  $(7, 4)$

問題 3.7. 直線  $l : y = x$  に関する対称変換を表す行列を求めたい. 以下の問に答えなさい.

(1) 点  $P = (a, b)$  を通り,  $l$  に直交する直線  $l^\perp$  の方程式を求めなさい.  $y = -x + a + b$

(2)  $l$  と  $l^\perp$  の交点  $Q$  の交点の座標を求めなさい.  $(\frac{a+b}{2}, \frac{a+b}{2})$

(3)  $Q$  が  $P$  と  $R$  の中点となるような  $l^\perp$  上の点  $R$  を求めなさい.  $(b, a)$

(4)  $R$  の座標を  $(x(a, b), y(a, b))$  とおく. このとき  $\begin{pmatrix} x(a, b) \\ y(a, b) \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  となる行

列  $A$  を求めなさい.  $\begin{pmatrix} b \\ a \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  となるのは  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

問題 3.8. 線形変換の合成について、以下の問いに答えなさい。

- (1) 行列  $S_{x(k)}$  が定める線形変換を  $f$ ,  $S_{y(k)}$  が定める線形変換を  $g$  とおくととき、 $f \circ g = g \circ f = k \text{id}$ であることを示しなさい。

$S_{x(k)}S_{y(k)} = S_{y(k)}S_{x(k)} = kE_2$ であることを計算すればよい。

- (2) 行列  $R_\theta$  が定める線形変換を  $f_\theta$  とおくと、 $f_\theta \circ f_\phi = f_{\theta+\phi}$ であることを示しなさい。 $R_\theta R_\phi = R_{\theta+\phi}$ であることを計算すればよい (三角関数の加法定理を使う)。

- (3) 行列  $\frac{1}{k^2+1} \begin{pmatrix} -(k^2-1) & 2k \\ 2k & k^2-1 \end{pmatrix}$  が定める線形変換を  $f$  とおくととき、 $f \circ f = \text{id}$ であることを示しなさい。この行列の二乗が  $E_2$  に等しいことを確かめよ。ちなみに、この行列は直線  $y = kx$  に関する対称変換を与える行列である。

例題.  $k = 2$  のとき上の行列は

$$\frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

である。この線形変換 (行列) で点  $(-1, 8)$  を写像すると

$$\frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 8 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 35 \\ 20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 4 \end{pmatrix}$$

となる (問題 3.6)。

問題 3.9. 次の行列  $A$  が定める線形変換の逆変換を求めなさい。

$A$  が定める線形変換の逆変換は、 $A$  の逆行列  $A^{-1}$  が定める線形変換に他ならない。

$$(1) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$$

$$(2) A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \quad A^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$(3) A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -4 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{この行列の逆行列は存在しない。}$$