

1 $A = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ が表す 1 次変換をそれぞれ f, g とする. 次の各問に答えなさい.

(1) A, B はともに **直交行列** であり, かつ **対称行列** である. 直交行列と対称行列の説明 (定義) として適切なものを以下の中からそれぞれ選びなさい.

(選択肢)

- (ア) $M^{-1}M = E$ を満たす正方行列 M のこと.
- (イ) ${}^tMM = E$ を満たす正方行列 M のこと.
- (ウ) $M^{-1} = M$ を満たす正方行列 M のこと.
- (エ) ${}^tM = M$ を満たす正方行列 M のこと.
- (オ) ${}^tM = -M$ を満たす正方行列 M のこと.
- (カ) $|M| = \pm 1$ を満たす正方行列 M のこと.

(解答欄)

直交行列 対称行列

【各 1 点】

(2) A の逆行列を求めなさい.

A は直交行列なので, $A^{-1} = {}^tA$ である. また対称行列なので, ${}^tA = A$ である. よって, A の逆行列は A 自身である.

【2 点】

(3) 1 次変換 g は, ある直線 l に関する対称移動である. 直線 l がどのような直線か答えなさい.

$g(x, y) = (x, -y)$ である. これは x 軸に関する対称移動である.

【2 点】

(4) 合成変換 $f \circ g$ は原点を中心とする回転変換となる. 回転角の大きさ θ を答えなさい.

$f \circ g$ が表す行列は

$$AB = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{4} & -\sin \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} & \cos \frac{\pi}{4} \end{pmatrix}.$$

よって, 回転角の大きさは $\theta = \frac{\pi}{4}$ である.

【2 点】

2 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -4 & 2 \end{pmatrix}$ が表す 1 次変換をそれぞれ f, g とする. 次の各問に答えなさい.

【各 2 点】

(1) f の逆変換 f^{-1} による点 P の像が点 $(3, 2)$ であるとき, 点 P の座標を求めなさい.

$f^{-1}(P) = (3, 2)$ より, $f(3, 2) = P$ である.

$$f(3, 2) = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

よって, 点 P の座標は $(9, 4)$ である.

(2) g の逆変換 g^{-1} が存在するか否か判定しなさい. 存在するならば, 逆変換を表す行列を求めなさい.

$|B| = 0$ であるから, g の逆変換は存在しない.

3 ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ は行列 $\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ の固有ベクトルである. 対応する固有値を求めなさい.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

よって, $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$ は 固有値 2 の固有ベクトルである.

【2 点】

4 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ が表す 1 次変換を f とする. このとき, 以下の間に答えなさい.

(1) A の固有値, 固有ベクトルを求めなさい.

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 3 & 2-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 3\lambda - 4 = (\lambda - 4)(\lambda + 1)$$

より, A の固有値は $\lambda = -1, 4$ である. 【2 点】

方程式 $(A - \lambda E)x = \mathbf{0}$ は, (i) $\lambda = -1$ のとき,

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore x + y = 0$$

(ii) $\lambda = 4$ のとき,

$$\begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \therefore 3x - 2y = 0$$

であるから, 固有ベクトルは

$$(i) \lambda = -1 \text{ のとき, } k \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad (ii) \lambda = 4 \text{ のとき, } l \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

である (ただし, k, l は 0 でない任意の定数). 【各 2 点】

(2) f で直線 l を移した像が, また l 自身となるような直線 l をすべて求めなさい.

原点を通り, 固有ベクトルと平行な直線が f で不変な直線である. よって, $x + y = 0$ と $3x - 2y = 0$.

【各 2 点】

(3) f の不動点をすべて求めなさい (不動点の全体がある図形をなす場合は, その方程式を求めなさい).
ここで, f の不動点とは, $f(P) = P$ を満たす点 P のことである.

1 次変換 f の不動点は, 固有値 1 に属する固有ベクトルにほかならない. しかし, (1) の結果から, f の行列 A は固有値 1 を持たない. よって, f の不動点は 原点のみ である.

【2 点】

5 次の各問に答えなさい.

(1) $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}$ の固有値を求めなさい. 【各 2 点】

固有多項式は

$$\begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 2 & -2-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + \lambda - 6 = (\lambda - 2)(\lambda + 3).$$

よって, 固有値は $\lambda = -3, 2$ である.

(2) 2 次形式 $x^2 + 4xy - 2y^2$ の標準形 $\alpha X^2 + \beta Y^2$ を求めなさい. なお, (x, y) と (X, Y) の関係については答えなくてよい.

この 2 次形式は

$$x^2 + 4xy - 2y^2 = \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

と書ける. (1) の結果から, 適当に直交行列 P を選んで, $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$ と変換することで,

$$x^2 + 4xy - 2y^2 = -3X^2 + 2Y^2$$

となる.

6 行列 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & a \end{pmatrix}$, $P = \begin{pmatrix} 1 & b \\ c & 1 \end{pmatrix}$ に対し,

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix}$$

が成り立つとする. このとき, a, b, c, d の値を求めなさい.

仮定は, A が行列 P で対角化されることを意味している. 右辺の対角行列の $(1, 1)$ 成分が 4 であるから, A は固有値 $\lambda = 4$ をもつ. つまり,

$$0 = |A - 4E| = \begin{vmatrix} -3 & 2 \\ 3 & a-4 \end{vmatrix} = -3a + 12 - 6 = -3(a - 2).$$

よって, $a = 2$ となり, 行列 A が 4 の行列 A であることがわかる. 4 の結果から, 4 でない固有値は -1 なので, $d = -1$ である. 右辺の対角行列の成分の並び方から, P は A の固有ベクトルを

$$P = \begin{pmatrix} 2l & k \\ 3l & -k \end{pmatrix}$$

の順に並べた行列だが, 仮定から対角成分がともに 1 となるので, $l = \frac{1}{2}, k = -1$. よって, $b = -1, c = \frac{3}{2}$ である.

【10 点 (部分点なし)】