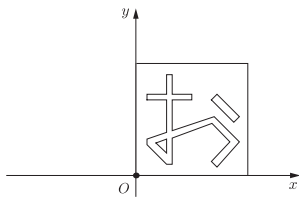


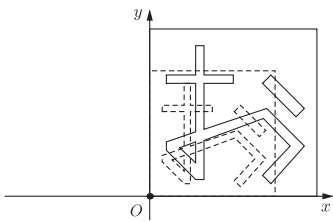
1 次の (1)~(4) の各図は、平面における 1 次変換によって (0) の図を変換した像である。各 1 次変換の名称を (ア) ~ (ク) の中から、1 次変換を表す行列を (あ) ~ (か) の中からそれぞれ選び、図右の解答欄に書きなさい。

(0) 【各 1 点】



解答欄

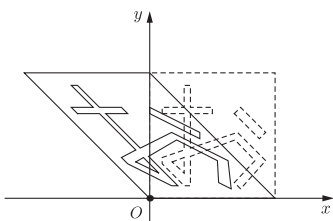
(1)



名称 (カ)

行列 (か)

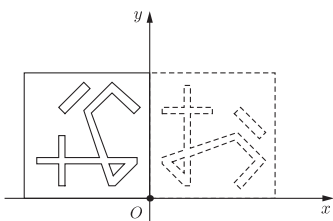
(2)



名称 (ア)

行列 (え)

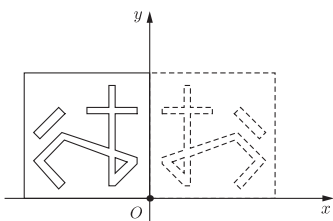
(3)



名称 (イ)

行列 (あ)

(4)



名称 (ク)

行列 (お)

選択肢：名称

- (ア) せん断      (イ) 回転      (ウ) 平行投影  
 (エ) 恒等変換      (オ) 平行移動      (カ) 相似変換  
 (キ) 透視投影      (ク) 鏡映 (対称変換)

選択肢：行列

- (あ)  $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$     (い)  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$     (う)  $\begin{pmatrix} -\frac{4}{3} & 0 \\ 0 & -\frac{4}{3} \end{pmatrix}$   
 (え)  $\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$     (お)  $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$     (か)  $\begin{pmatrix} \frac{4}{3} & 0 \\ 0 & \frac{4}{3} \end{pmatrix}$

2 行列  $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$  について、次の各問に答えなさい。

(1)  $A$  の固有値と固有ベクトルを求めなさい。

$$\begin{aligned} |A - \lambda E| &= \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 3 \\ 3 & 2 - \lambda \end{vmatrix} \\ &= \lambda^2 - 4\lambda + 4 - 9 \\ &= \lambda^2 - 4\lambda - 5 \\ &= (\lambda - 5)(\lambda + 1). \end{aligned}$$

よって、固有値は  $\lambda = -1, 5$  である。【2 点】

$\lambda = -1$  に属する固有ベクトルは

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

より、 $c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$  である。【2 点】

$\lambda = 5$  に属する固有ベクトルは

$$\begin{pmatrix} -3 & 3 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

より、 $c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  である。【2 点】

(ただし、 $c$  は 0 でない任意の実数)

(2)  $A$  を対角化しなさい。

$A$  の固有ベクトルをならべた行列を

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{【3 点】}$$

とおくと、これは正則行列で

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$$

となる。【3 点】

3 次の文章を読み、空欄 (a)～(f) に当てはまる最も適切な語句を選択肢 (ア)～(サ)の中から選びなさい (ただし、 $\pi$  は円周率ではなく、図形を表す記号として用いている)。  
【各2点】

透視投影 (または透視図法、遠近法) とは、3次元の物体を (a) 描くための図法である。透視投影によって書かれた絵は結果的に (b) 描かれる。実際の空間では平行な直線であっても、透視投影によって描かれた図では交点をもつことがある。このような点を (c) という。

数学的には、空間内の定点 S (視点) と (d)  $\pi$  (投影面) から定まる点の変換  $\Phi$  で、空間内の点 P を  $\pi$  上の点  $\Phi(P)$  に対応させる。 $\Phi(P)$  は以下のように定義される; (i) 視点 S と変換したい点 P の2点を結ぶ (e) を考え、(ii) その (e) と  $\pi$  との交点を  $\Phi(P)$  と定める。

同次座標を考えることにより、透視投影は (f) として表現することができる。同次座標とは、空間内の点  $(x, y, z)$  を

$$\frac{X}{W} = x, \quad \frac{Y}{W} = y, \quad \frac{Z}{W} = z$$

を満たす4つの数の組  $(X : Y : Z : W)$  で表したものである。直交座標系においては、1点の座標は一意に決まるが、同次座標は無数に存在する。視点の同次座標を  $(a : b : c : d)$  とするとき、投影面  $yz$ -平面への透視投影による点  $P(X : Y : Z : W)$  の像は

$$\begin{pmatrix} \phantom{X} \\ \phantom{Y} \\ \phantom{Z} \\ \phantom{W} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \\ W \end{pmatrix}$$

によって求めることができる。

選択肢

- (ア) 点 (イ) 直線 (ウ) 平面 (エ) 空間 (オ) 視点
- (カ) 消失点 (キ) 平行移動 (ク) 行列の積
- (ケ) 遠くの物は薄く、近くの物は濃く
- (コ) 遠くの物は小さく、近くの物は大きく
- (サ) 見た通りに2次元平面に

解答欄

- (a) (サ)      (b) (コ)      (c) (カ)
- (d) (ウ)      (e) (イ)      (f) (ク)

4 視点が  $S(10, 3, \frac{1}{3})$ 、投影面が  $yz$ -平面の透視投影を  $\Phi$  とする。このとき、次の間に答えなさい。

(1) 点  $P(1, 1, \frac{1}{3})$  の透視投影  $\Phi$  による投影像  $\Phi(P)$  を求め、直交座標で答えなさい。

視点 S の同次座標を  $(20 : 6 : 1 : 2)$ 、点 P の同次座標を  $(3 : 3 : 1 : 3)$  とすると、 $yz$ -平面への透視投影像は

$$\Phi(P) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & -20 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -20 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & -20 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -42 \\ -17 \\ -54 \end{pmatrix}$$

となる。この点の直交座標は

$$\left(0, \frac{7}{9}, \frac{17}{54}\right)$$

である。【4点】

(点 S, または P の直交座標を同次座標に直すことができれば、部分点【2点】を与える)

(2) 2点  $P(1, 1, \frac{1}{3})$ ,  $Q(6, 2, 1)$  を通る空間内の直線を  $l$  とする。透視投影  $\Phi$  による  $l$  の投影像は  $yz$ -平面内のどのような図形になるか詳細に述べなさい。

透視投影とは、「3次元の物体を見た通りに2次元平面に描画する」ことである。空間内の直線は、直線と視点の位置関係により、直線か、または点に見える。直線上の適当な2点 P, Q を選び、それらの投影像  $\Phi(P)$ ,  $\Phi(Q)$  が異なる点ならば、直線の像は直線となり、 $\Phi(P)$ ,  $\Phi(Q)$  が同一点ならば、直線の像は1点となる。

(1)と同様に、点 Q の同次座標を  $(6 : 2 : 1 : 1)$  とし、投影像を求めると

$$\Phi(Q) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & -20 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -20 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & -20 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ -14 \\ -8 \end{pmatrix},$$

すなわち、点  $(0, \frac{1}{2}, \frac{7}{4})$  となる。よって、 $l$  の透視投影による像  $\Phi(l)$  は、P, Q の像を通る  $yz$ -平面内の直線とな。  $\Phi(l)$  の傾きは

$$\frac{\frac{17}{54} - \frac{7}{4}}{\frac{7}{9} - \frac{1}{2}} = -\frac{108}{5} = -\frac{31}{6}.$$

よって、像の直線の方程式は

$$z = -\frac{31}{6} \left(y - \frac{1}{2}\right) + \frac{7}{4} \\ = -\frac{31}{6}y + \frac{13}{3}$$

となる。【4点】

中間試験の追試問題

[各3点]

- (1) 行列  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$  によって表される1次変換を  $f$  とする.  $f$  による点  $P$  の像が  $(2, 3)$  であるとき,  $P$  の座標を求めなさい.

仮定より,  $f(P) = (2, 3)$  であるから,  $P = f^{-1}(2, 3)$  である.

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} &= -\frac{1}{7} \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \\ &= -\frac{1}{7} \begin{pmatrix} -11 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 11 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

より, 点  $P$  の座標は  $(\frac{11}{7}, \frac{1}{7})$  である.

- (2) 1次変換  $f$  によって, 点  $(1, -2)$  は点  $(1, 1)$  に移り, 点  $(3, 1)$  は点  $(1, -1)$  に移るとする. このとき,  $f$  を表す行列を求めなさい.

$f$  を表す行列を  $A$  とすると, 仮定より,

$$A \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad A \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

すなわち,

$$A \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

が成り立つ. よって,

$$\begin{aligned} A &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & -4 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

- (3) 行列  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & k \end{pmatrix}$  によって表される1次変換を  $f$  とする.  $f$  の逆変換  $f^{-1}$  が存在しないとき,  $k$  の値を求めなさい.

1次変換  $f$  を表す行列を  $A$  とすると,  $f$  の逆変換  $f^{-1}$  を表す行列は  $A$  の逆行列  $A^{-1}$  である.  $A^{-1}$  が存在するための必要十分条件は,  $|A| \neq 0$  であるから,  $f$  の逆変換  $f^{-1}$  が存在しないとすると,  $|A| = 0$  でなければならない.

$$0 = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & k \end{vmatrix} = k - 6$$

より,  $k = 6$ .

- (4)  $xy$ -平面内の方程式  $3x - 2y = 4$  で表される直線を  $l$  とする. 行列  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$  によって表される1次変換によって,  $l$  がどのような図形に移るか詳細に述べなさい.

方程式  $3x - 2y = 4$  において,  $x = 2t$  とおくと

$$2y = 3 \times 2t - 4 = 2(3t - 2) \quad \therefore y = 3t - 2$$

となるので, 直線  $l$  上の点は  $(2t, 3t + 2)$  と表すことができる. これを1次変換すると

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2t \\ 3t - 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8t - 4 \\ 12t - 4 \end{pmatrix},$$

$$\therefore \begin{cases} X = 8t - 4 \\ Y = 12t - 4 \end{cases}$$

となる. この2式から  $t$  を消去すると

$$3X - 2Y = -4 \times 3 - (-4) \times 2 = -4$$

となる. よって,  $l$  の像は 直線  $3x - 2y = -4$  である.